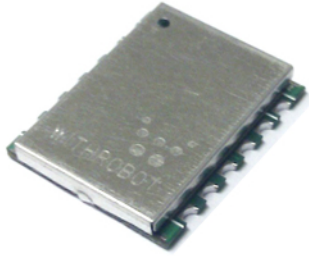


# myARS-USB Quick Start Guide

빠른 시작 안내



위드로봇(주)  
WITHROBOT

1

## 구성품



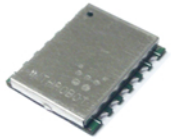
- myARS-USB 1개



- 투명케이스 1개

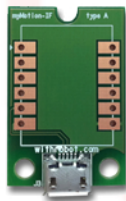
2

## myMotion-IF Type A를 이용한 PC 연결



myARS-USB

+



myMotion-IF 보드  
(Type A)

3

### ① myMotion-IF Type A 납땜



ex) myARS-USB를  
myMotion-IF 위에 납땜

### ② myMotion-IF 납땜 후 PC 연결

먼저, myARS-USB 설명서의 부록 myMotion-IF의 제품소개페이지에서 드라이버를 내려받아 실행합니다. 그 후, micro USB를 PC와 연결하면 "새 하드웨어 검색마법사 시작 화면"이 뜨는데 "소프트웨어 자동으로 설치"를 선택하면 설치가 완료됩니다.

4

## 비행기 움직여 보기

www.withrobot.com의 myARS-USB페이지에서 Fighter3D\_myARS-USB.rar를 내려받으면 config.ini, Fighter3D.exe, X29.X 파일이 있습니다.

비행기를 움직이려면 config.ini 파일의 ComPort 번호와 myARS-USB가 연결되어있는 포트 번호를 맞춰야합니다.

포트번호는 PC 마다 다르므로 시작메뉴->제어판->시스템->하드웨어->장치관리자의 [포트]에서 확인 후(그림1)

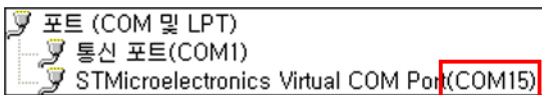


그림1

5

위드로봇(주)  
www.withrobot.com

작성날짜: 2011.06.03 / Rev.A

config.ini 파일에 같은 번호를 입력 후 저장합니다.(그림2)

```
[Offset]
Y=0
[COM]
ComPort=15
Baudrate=115200
```

그림2

Fighter3D.exe를 실행시켜 비행기가 myARS-USB를 따라 움직이는 것을 확인하실 수 있습니다.



6